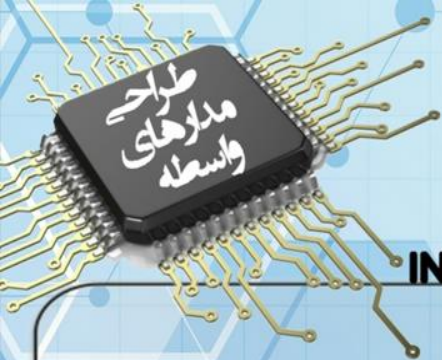


# طراحی مدارهای واسطه


INTERFACE CIRCUITS DESIGN


مدرس: خانم حسینی




## INTERFACE CIRCUITS DESIGN


# فهرست مطالب

زبان ماشین 


آشنایی با سیستم های مبتنی بر پردازنده 

زبان اسمبلی 

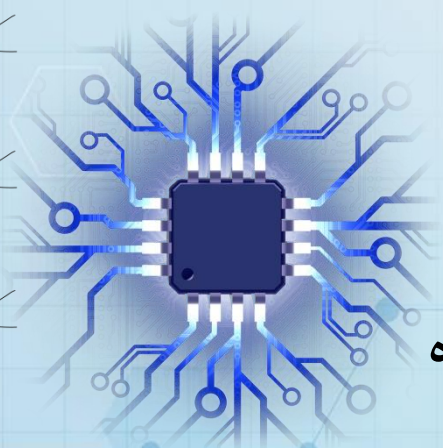
اجزاء سیستم پردازنده 

زبانهای سطح بالا 

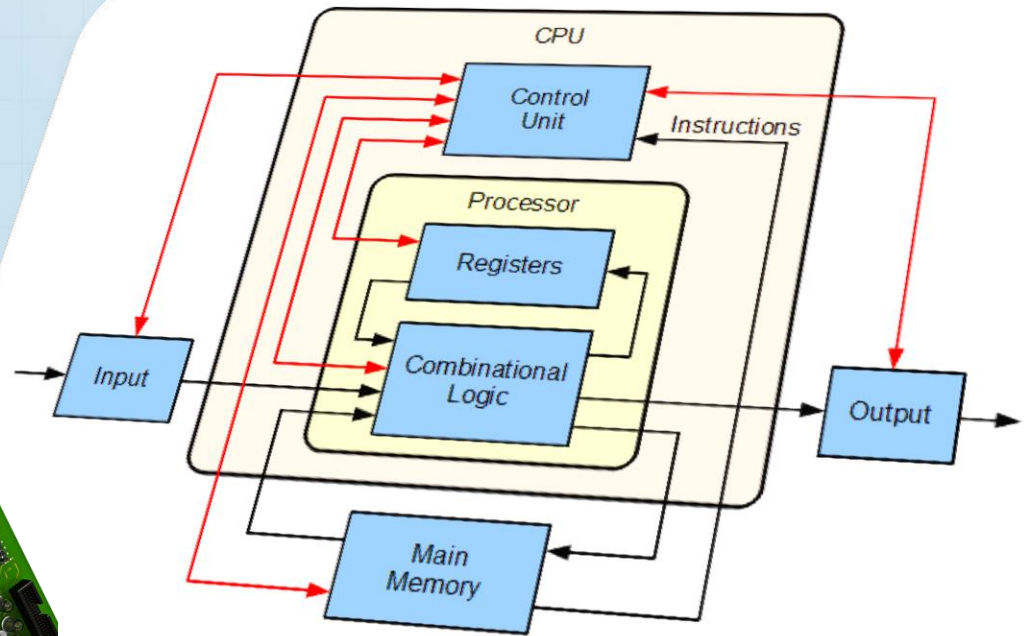
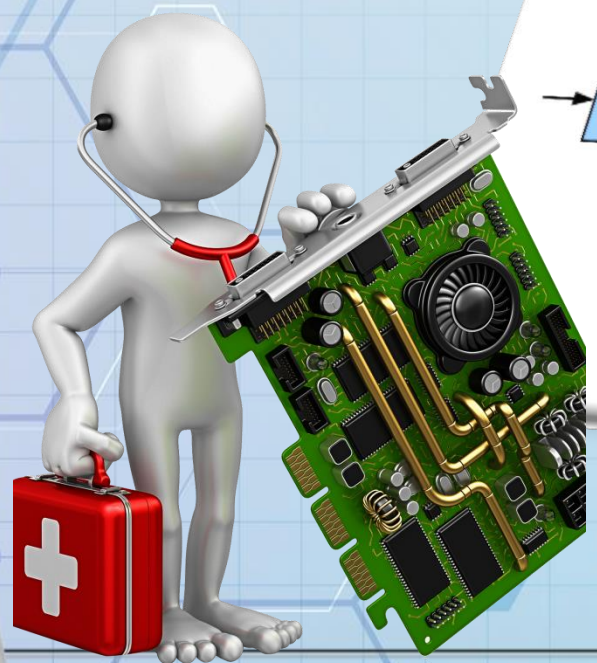
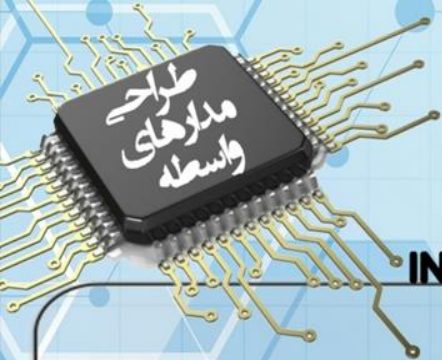
کار پردازنده 

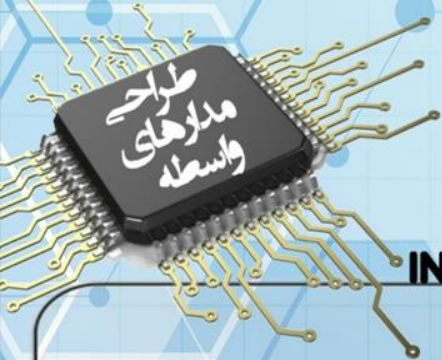
اجزاء داخلی پردازنده ها 

روش دادن برنامه به پردازنده 



# INTERFACE CIRCUITS DESIGN





## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

### آشنایی با سیستم های مبتنی بر پردازنده

به طور کلی هر سیستم کنترلی دارای سه بخش ورودی ، پردازشگر و خروجی است . چنین سیستمی داده ها را از دنیای خارج دریافت می کند(بخش ورودی)، روی این داده ها عملیاتی انجام می دهد (بخش پردازش) و بر اساس این پردازش ها خروجی لازم را تولید می کند (بخش خروجی).



#### کارخانه پارچه بافی

یک مثال ساده برای یک سیستم کنترلی است که نخ به عنوان ماده اولیه وارد آن می شود و پس از انجام یک سری عملیات ، پارچه به عنوان خروجی سیستم تولید می شود.



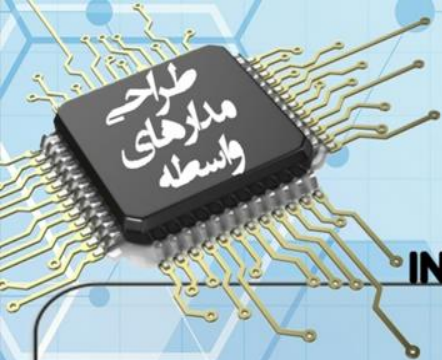
## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

### تصمیم گیری های منطقی

بخش اساسی پردازش در سیستم های کنترلی هستند . در درس مدارهای منطقی با نحوه طراحی بخش پردازشگر سیستم های الکترونیکی با استفاده از مدارات منطقی ترتیبی و ترکیبی آشنا شده اید . عملکرد پردازنده ها از نظر کلی با مدارات منطقی یکسان هستند و تنها چگونگی ورودی و خروجی داده ها و نحوه انجام پردازش روی آنهاست که باعث متفاوت شدن ویژگی های آن می شود.

ایده اصلی ایجاد و گسترش پردازنده ها ، قابلیت برنامه پذیری آنهاست . یک سیستم کنترلی مبتنی بر پردازنده دارای تعدادی ورودی و خروجی است که تمام پردازش هایی که قرار است روی ورودی ها انجام شود به صورت مجموعه ای از دستورات نرم افزاری که برنامه نام دارد ، به سیستم داده می شود

ایده اصلی ایجاد و گسترش پردازنده ها ، قابلیت برنامه پذیری آنهاست . یک سیستم کنترلی مبتنی بر پردازنده دارای تعدادی ورودی و خروجی است که تمام پردازش هایی که قرار است روی ورودی ها انجام شود به صورت مجموعه ای از دستورات نرم افزاری که برنامه نام دارد ، به سیستم داده می شود



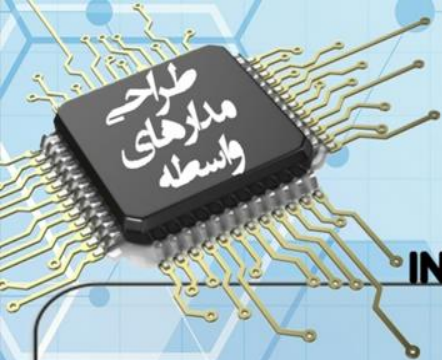
## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

### سیستمهای منطقی برنامه پذیر

در این سیستم ها ، به جای طراحی بخش پردازشگر سیستم کنترلی به صورت سخت افزار سفارشی که مشکلات ذکر شده را به دنبال دارد ، پردازش را به یک برنامه (نرم افزار) می سپاریم که هم طراحی و پیاده سازی و اشکال زدایی و هم تغییر کارکرد آن نسبت به سخت افزار ، بسیار ساده تر و کم هزینه تر می باشد . وظیفه ی پردازنده اجرای این برنامه است .



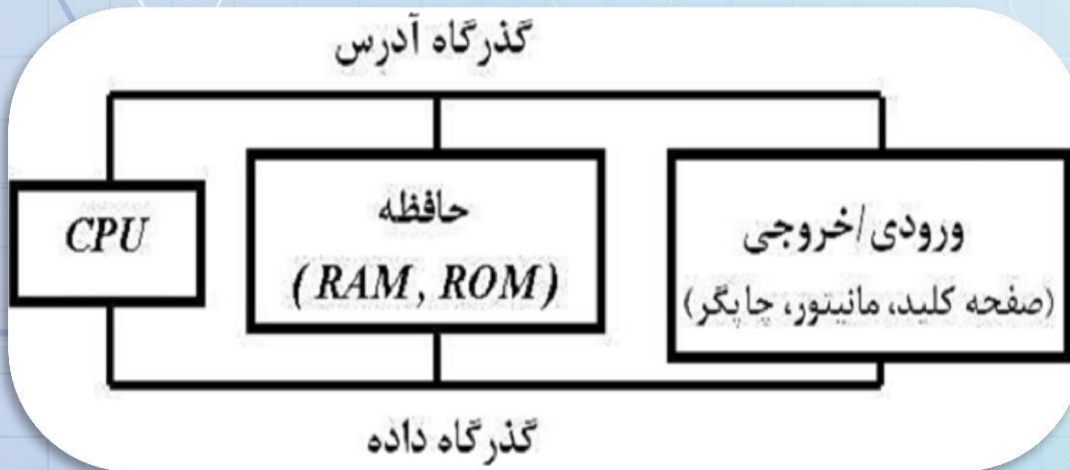
اکنون که با ضرورت وجود پردازنده ها آشنا شدیم ، به بررسی چگونگی عملکرد آنها می پردازیم . در ادامه با ساختار کلی یک کامپیوتر به عنوان یک سیستم مبتنی بر پردازنده و سپس با چند مثال با نحوه اجرای برنامه ها آشنا خواهید شد .



## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

### یک سیستم پردازنده ای چه اجزایی دارد؟

شما با کامپیوتر به عنوان یک سیستم پردازنده ای آشنایی دارید . قطعه ی CPU داخل کامپیوتر همان پردازنده ی مورد نظر ماست ، اما کامپیوتر اجزای دیگری مانند دیسک سخت ، RAM ، کارت گرافیکی ، صفحه کلید ، نمایشگر و ... دارد. تمام این اجزا را می توان در سه بخش اصلی مطابق شکل زیر طبقه بندی کرد .



# اجزای یک سیستم مبتنی بر پردازنده



۱- واحد پردازنده مرکزی (CPU)

۲- حافظه

۳- وسایل ورودی و خروجی (I/O)

مجموعه ی دستورات یا برنامه ای که قرار است پردازش های سیستم ما را انجام دهد ، در واحد حافظه ذخیره می شود . کار واحد پردازش مرکزی اجرای خط به خط این برنامه است . کار واحدهای ورودی/خروجی ، تبادل اطلاعات با دنیای خارج است .

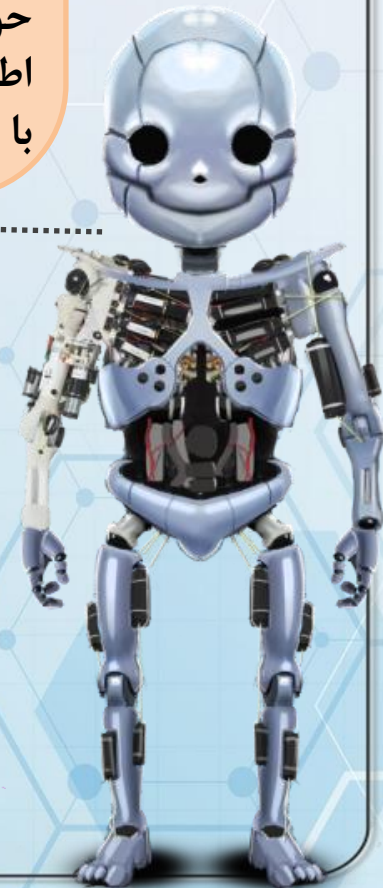


## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

از نظر ساختاری می توان کامپیوتر را مانند یک انسان در نظر گرفت که داده هایی را از حواس خود (ورودی) مانند بویایی و بینایی می گیرد ، در مغز خود (پردازنده) با توجه به اطلاعاتی که در ذهن (حافظه) دارد ، پردازش هایی را روی آنها انجام می دهد و متناسب با آنها عکس العمل (خروجی) نشان می دهد .

مانند اجزای بدن که از طریق رگ ها و اعصاب با هم مرتبط هستند ، اجزای داخلی یک کامپیوتر از طریق مجموعه ای از سیم ها به نام باس یا گذرگاه با یکدیگر در ارتباط می باشند .

در اسلاید های بعد به شرح مختصری از بخش های ذکر شده می پردازیم .



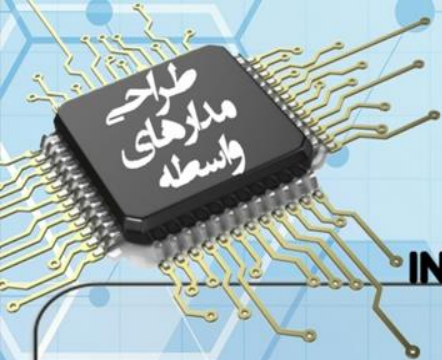
## کار پردازنده چیست؟

کار پردازنده اجرای مجموعه ای از دستورات یا برنامه ای است که در حافظه ذخیره شده است. برای این کار پردازنده باید:

- دستورات را به ترتیب از حافظه دریافت یا واکشی کند (Fetch)
- معنای آن را درک کند (Decode)
- آن را اجرا کند (Execute)

برای درک سه مرحله ی فوق ، کار یک نوازنده ی موسیقی را در نظر بگیرید . او برای اجرای یک آهنگ باید سمبل نت موسیقی را از روی یک صفحه که نت های یک آهنگ روی آن نوشته شده اند ، بخواند (Fetch) ، این که آن سمبل نشان دهنده ی کدام نت است را درک کند (Decode) ، و سپس آن نت را بنوازد (Execute) .





## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

### برنامه چگونه به پردازنده داده می‌شود؟

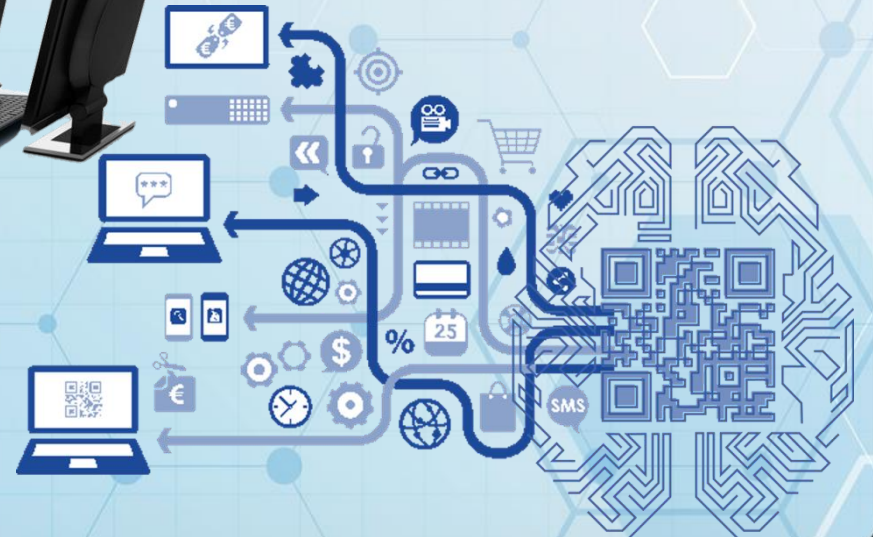
کوچک ترین واحد اطلاعاتی برای یک پردازنده ، یک رقم دودویی با یک بیت است که حاوی یک سیگنال منطقی (صفر یا یک ) می باشد . تمام اطلاعات کامپیوتری از مجموعه ای از بیت ها تشکیل می شوند . هر هشت بیت یک بایت نامیده می شود که یک واحد اطلاعاتی مهم در پردازنده ها ست . واحد مهم دیگر ، Nibble است که از چهار بیت تشکیل می شود .

اما پردازنده نه سمبل های موسیقی را می فهمد و نه با هیچکدام از زبان های محاوره ای ما آشنا است. تنها زبانی که می توان به وسیله ی آن با پردازنده ارتباط برقرار کرد ، زبان ارقام دودویی است . در واقع به دلیل سهولت استفاده از اجزای الکتریکی مانند لامپ خلاء ، رله و ترانزیستور که به صورت دو حالت نیز قابل استفاده هستند ، از ابتدا مدارات منطقی و پردازنده ها با دستگاه دودویی استاندارد شدند .



## زبان ماشین

برای ارتباط با یک پردازنده باید از ارقام دودویی استفاده کنیم. تمام دستورات، ورودی‌ها و خروجی‌ها در این قالب قرار می‌گیرند که آن را زبان ماشین یا زبان صفر و یک می‌نامیم. زبان ماشین، پایین‌ترین سطح گفتگو با پردازنده است.



## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

در ابتدا به دلیل عدم گستردگی کاربرد پردازنده ها ، از زبان صفر و یک برای برنامه نویسی پردازنده ها استفاده می شد . مثلا فرض کنید می خواهیم با استفاده از یک پردازنده ی فرضی ، دو عدد را بخوانیم و با هم جمع کنیم و نتیجه را نشان دهیم . با مطالعه ی برگه ی اطلاعات پردازنده ی مورد نظر متوجه می شویم که در این پردازنده رشته "10110001" به عنوان دستور خواندن عدد از ورودی در نظر گرفته شده است ، یعنی پردازنده با دریافت این رشته صفر و یک از حافظه (به عنوان دستور) ، یک عدد را از ورودی می خواند . به همین ترتیب دستور جمع دو عدد "00110011" و دستور ارسال نتیجه به خارج "00100010" است . بنابراین برنامه فوق به شکل زیر درمی آید

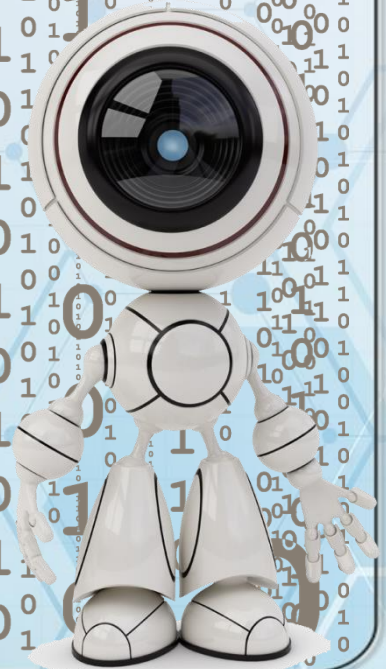
10110001

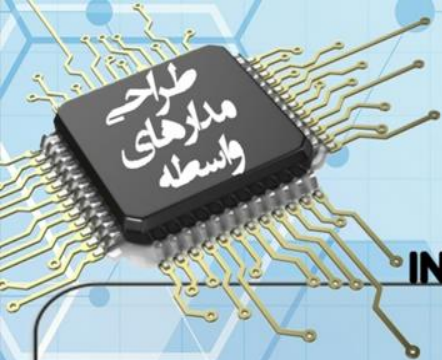
10110001

00110011

00100010

همانطور که می بینید برنامه نویسی و همچنین فهم این برنامه بسیار دشوار است. پس از گسترده شدن کاربرد پردازنده ها در سیستم های مختلف ، نیاز به زبانی که علی رغم نزدیکی کافی به سطح ماشین ، دارای دستورات ساده تر و قابل فهم تر باشد به شدت احساس می شد .





## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

### زبان اسمبلی

در زبان اسمبلی که به همین هدف عرضه شد ، برای هر دستور یک کلمه معادل که شبیه به کلمات انگلیسی است ، وجود دارد؛ مثلا در پردازنده فوق کلمه IN معادل رشته "10110001" در نظر گرفته شده است که با معنای این دستور که خواندن عدد از ورودی (INPUT) است نیز همخوانی دارد. برنامه قبلی با استفاده از معادل اسمبلی دستورات به صورت زیر در می آید :



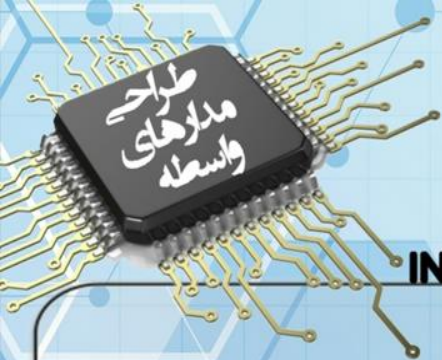
IN  
IN  
ADD  
OUT

برنامه نویسی به زبان اسمبلی ، کار را برای برنامه نویس راحت تر می کند ؛ اما پردازنده تنها زبان صفر و یک را متوجه می شود . نرم افزار اسمبلر کار ترجمه دستورات زبان اسمبلی به دستورات زبان ماشین را برعهده دارد .

## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

زبان اسمبلی با ایجاد تحول در برنامه نویسی پردازنده ها سالها به عنوان زبان برنامه نویسی متداول پردازنده ها به کار می رفت . اما از دشواری نسبی برنامه نویسی به زبان اسمبلی که بگذریم ، برنامه نویس این زبان باید از ساختمان داخلی پردازنده ای که برای آن برنامه می نویسد ، کاملا آگاه باشد. بعلاوه برنامه ای که به زبان اسمبلی یک پردازنده نوشته می شود، روی پردازنده دیگری قابل اجرا نیست ، چون هر برنامه اسمبلی (یا زبان ماشین) با توجه به ساختار داخلی یک پردازنده نوشته می شود که با پردازنده های دیگر متفاوت است. به همین دلیل زبان ماشین و زبان اسمبلی را زبانهای وابسته به ماشین می گویند





## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

### زبانهای سطح بالا

دستورات زبانهای برنامه نویسی سطح بالا مانند زبانهای پاسکال، C، فرترن و .. علاوه بر شباهت زیاد به زبان انگلیسی که باعث سادگی برنامه نویسی می شود، به کاربر اجازه می دهد بدون نیاز به اطلاع از ساختار داخلی پردازنده، برنامه های خود را بنویسد، مثلا دستور پاک کردن صفحه نمایش کامپیوتر در زبانهای پاسکال و C، دستور `clrscr (Clear Screen)` است، اما برای انجام همین کار

به زبان اسمبلی کامپیوتر این دستورات باید نوشته شوند: `MOV AH,6H`

`MOV AL,25`

`MOV CX,0`

`MOV DH,24`

`MOV DL,79`

`MOV BH,14H`

`INT 10H`

این مثال به خوبی تفاوت برنامه نویسی به زبان سطح بالا و زبان اسمبلی را نشان می دهد.

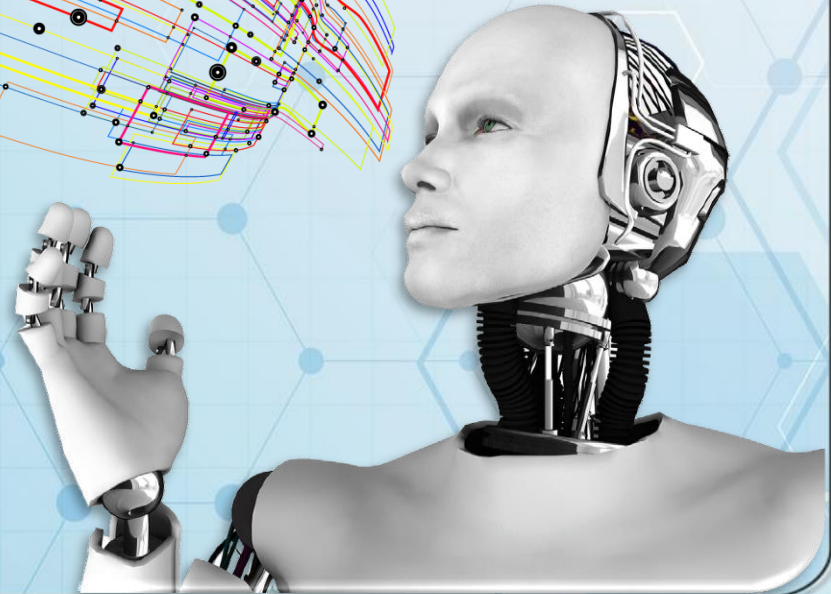
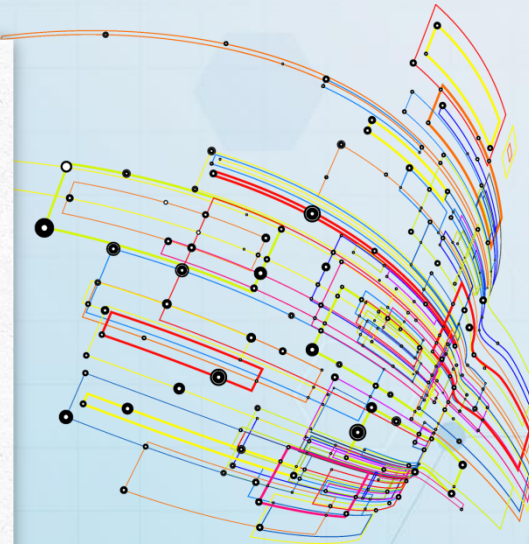
چون پردازنده تنها دستورات زبان ماشین را درک می کند، از نرم افزار مترجم (کامپایلر) برای تبدیل دستورات زبان سطح بالا به سطوح پایین تر استفاده می شود.





## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

ذکر این نکته ضروریست که زبان اسمبلی هنوز در مواردی مانند وقتی که حجم و زمان اجرای برنامه ها مهم است ، مورد استفاده قرار می گیرد ، به طوری که حتی گاهی بخشی از یک برنامه سطح بالا را با استفاده از دستورات اسمبلی می نویسیم . این کار برای کاهش حجم کد ماشین نهایی و یا زمان اجرای آن و نیز استفاده موثر از سخت افزار انجام می شود .



## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

### اجزاء داخلی پردازنده ها

پردازنده برای انجام سه وظیفه اصلی خود یعنی واکشی، رمزگشایی و اجرای دستورات، به امکاناتی مجهز است که مهمترین آنها از این قرارند:

۱- ثبات ها

۲- واحد محاسبه و منطق

۳- واحد کنترل



## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

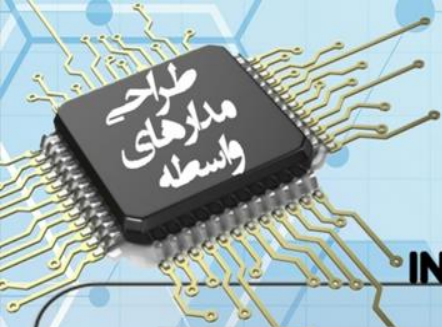
پردازنده ها دارای ثبات های متنوعی هستند که در زیر چند نوع از آن ها را معرفی می کنیم :

- ثبات انباره
- ثبات حالت (پرچم)
- ثبات شمارنده برنامه

### ۱- ثبات ها

ثباتها ، حافظه های کوچک و سریعی هستند که داخل پردازنده قرار دارند و برای ذخیره موقت داده ها و دستکاری آن ها به کار می روند . این ثبات ها بسته به نوع پردازنده می توانند ۸ بیتی ، ۱۶ بیتی ، ۳۲ بیتی ، ۶۴ بیتی و .. باشند. هر چه تعداد و اندازه ثبات ها بیشتر باشد ، کارایی پردازنده بالاتر است.





## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

### ثبات انباره:

یک ثبات همه منظوره است که در انواع دستورات حسابی و منطقی و انتقال داده ها به عنوان برگه کاری موقت به کار می رود .

### ثبات حالت (پرچم):

بیت های این ثبات بیانگر حالت پردازنده بعد از اجرای دستورات است. مثلاً یکی از بیت های این ثبات ، پرچم صفر است که اگر نتیجه یک عمل منطقی یا حسابی صفر باشد ، مقدار آن برابر یک می شود . یعنی مقدار ZF بعد از انجام یک عملیات منطقی یا حسابی ، بیانگر صفر بودن یا صفر نبودن نتیجه عملیات است. از بیت های ثبات پرچم که در اکثر پردازنده ها وجود دارند می توان به پرچم صفر، پرچم سرریز ، پرچم علامت و پرچم رقم نقلی اشاره کرد. کاربرد اصلی ثبات پرچم در تصمیم گیری های لازم بعد از انجام یک عمل داخلی پردازنده است.

### ثبات شمارنده برنامه :

چون دستورات یک برنامه باید به ترتیب اجرا شوند ، پردازنده باید به طریقی بداند دستور بعدی که باید اجرا کند کدام است . کار ثبات شمارنده برنامه ، نگهداری آدرس دستور بعدی است که قرار است توسط پردازنده اجرا شود . با اجرای هر دستور پردازنده به صورت خودکار یک واحد به این ثبات اضافه می کند تا به دستور بعدی اشاره کند . با کمک این ثبات و گذرگاه های داده و آدرس ، پردازنده دستورات را از حافظه دریافت می کند.

گفتیم که پردازنده ، دستوراتی را که از حافظه دریافت می کند ، اجرا می نماید.



## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

### ۲- واحد محاسبه و منطق

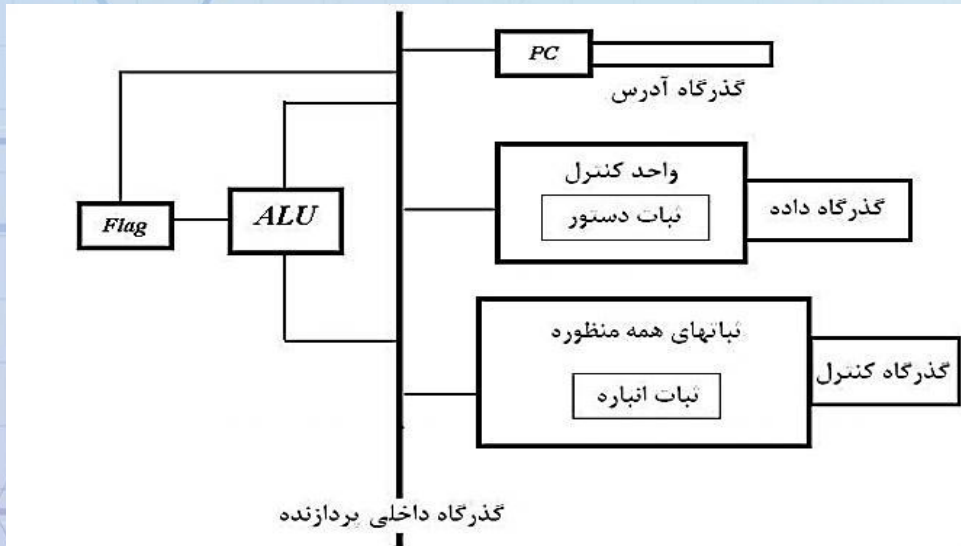
این واحد پردازنده که اصطلاحاً به آن **ALU** گفته می شود، قسمتی از پردازنده است که مسئول انجام اعمال ریاضی مانند جمع ، تفریق، ضرب و تقسیم و اعمال منطقی مانند **AND** ، **OR** و **NOT** می باشد.

واحد **ALU** تنها یک حسابگر است و برای عملکرد درست باید کنترل شود.

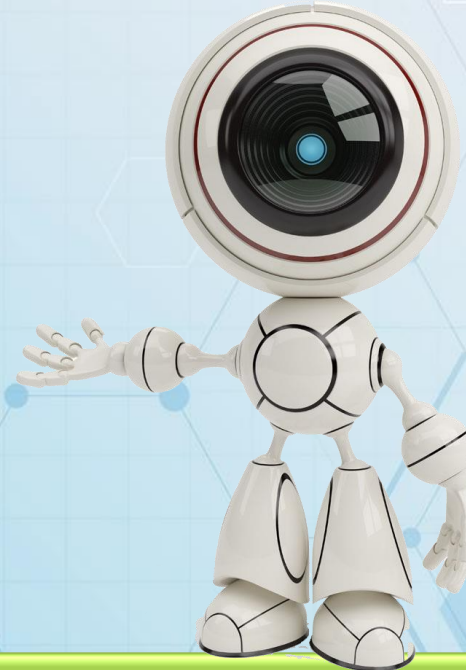


INTERFACE CIRCUITS DESIGN

کار این بخش ، کنترل تمام فعالیت های پردازنده است. یکی از مهم ترین قسمت های واحد کنترل ، ثبات رمزگشای دستور است . می توان این قسمت را به عنوان یک فرهنگ لغت تصور کرد که معنای هر دستور و مراحل را که پردازنده باید برای اجرای آن در پیش بگیرد ، مشخص می کند.



بلوک دیاگرام داخلی پردازنده

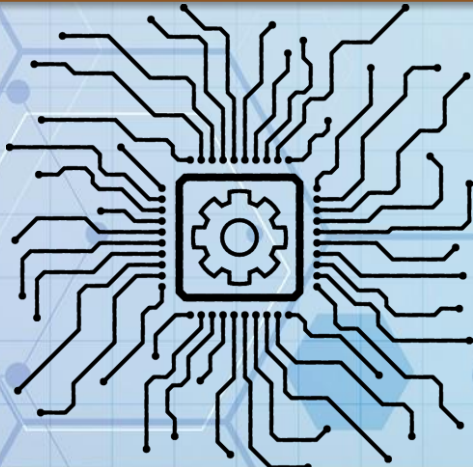


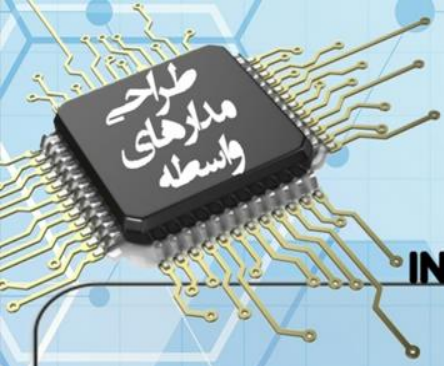
دستورات پس از واکنشی از حافظه وارد این ثبات می شوند تا پس از رمزگشایی اجرا شوند.

## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

### سرعت پردازنده به چه معناست؟

در آخر به این نکته توجه کنید که پردازنده از نظر عملیاتی ، مانند یک مدار ترتیبی منطقی همزمان (سنکرون) عمل می کند و تمام اعمال آن با یک موج مربعی که پالس ساعت نام دارد ، هماهنگ می شود. فرکانس پالس ساعت ، یکی از معیارهای کارایی پردازنده و بیانگر سرعت آن خواهد بود . معیار مشابه دیگر به صورت تعداد دستورات قابل اجرا توسط پردازنده بر حسب میلیون دستور در ثانیه ، بیان می شود .





## INTERFACE CIRCUITS DESIGN

ای بسا عالم زدانش بی نصیب  
حافظ علمست آنکس نه حسیب

مولانا  
شاد و سرور باشد  
پت . . .

